スマートフォンを利用した ワイヤレスエレキーパドルの制作

Building wireless ele-key paddle for smartphone

芝浦工業大学 無線研究部

Shibaura Institute of Technology, Ham radio club

1. 動機

本研究の動機は主にアマチュア無線の移動運用の際、パドルは重く、ケーブルが長いため持ち運びに向かないことから、普段持ち運ぶスマートフォン(以下スマホ)をパドルにできないかと考えたことである。

2. 目的

通常アマチュア無線で使用されるパドルは、本体に直接3.5mm、もしくは6.3mmプラグで接続するものが多く、運用の際にはどうしてもケーブルが長く、多くなってしまう。

また、CW を始めようとした際パドルは高価なものが多く、手が出しづらかった経験もある。

そこで本研究では、現代ではもはや生活必需品となったスマホにインストールできるパドルと、無線機を動作させるモジュールを制作し、手軽に CW ができるようになる装置の制作を目指す。

3. 設計

パドルの構造としては左右両方のキー (レバー) を操作し、無線機から接続された+端子と GND 端子が導通することで無線機に信号を送るというものである。

これらを踏まえ、設計はスマホから Wi-Fi を経由して 導通の動作を制御し、CW の送出を行う方向性にした。

動作はまずスマホからの制御で3.3Vが抵抗に入力され、トランジスタのベース電流となる。これによりエミッタの無線機からの+5VとコレクタのGND端子が導通し、CW送出が行われる、というものである。これを長点側と短点側で2系統用意する。

スマホと無線機側端末の接続、制御にはWi-Fi アクセスポイント機能を搭載し、Arduino IDE からプログラムの書き込み、4系統の定格 3.3V 出力を持ち単体で動作可能な小型のモジュール ESP-01 を選定した。

4. 製作

まずESP-01に各プログラムを書き込んだ(別資料1)。 プログラムの設計にはWi-Fiの設定、接続したスマホ側 アプリへのボタンの配置と自動生成、そのボタンと ESP-01の動作の紐づけを一括したプログラムを自動生 成できるフリーソフト RemoteXY を使用した。

動作用の電源は単3型ニッケル水素電池3本から取り、無線機と端末間の接続には3.5mmケーブル、制御

には hFE300 程度、耐電圧 40V 程度のトランジスタ 2N2222、抵抗は 220Ω のものを使用した。

これらをブレッドボード上に配置したところ ESP-01 からのノイズをトランジスタが拾ってしまい予期しない送出が行われることが多かったため、トランジスタに $5.1k\Omega$ 抵抗を挿入してデジタルトランジスタと同様の回路とし、ノイズをカットした。(別資料2)

これにより動作できるようになったため、これらの 回路をユニバーサル基板上にまとめ、3Dプリンターで ケースを作成して完成とした。

5. 結果

かさばる機器と長いケーブルを必要としないパドルとして使用可能な状態になった。

しかし結局ケーブルを使わなければならず、単3電池3本を使用することで重量が増え、またスマートフォンと端末の間で通信にラグが生じることがあった。

6. 考察

電源の重量の問題は小型電子機器用のリチウムイオンバッテリーを用いることで解決できる。

動作のラグはWi-Fi などの無線接続においては必ずと言っていいほどついて回る課題であり、より高速通信が可能な規格を用いることで解決できる可能性がある。

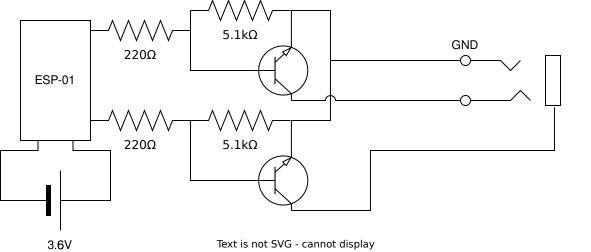
7. まとめ・展望

パドルのスマートフォンによるワイヤレス化は手軽に CW に手を出せる一つの手段として有効と考えられる。以降は本研究で解決しきれなかったラグ、電源の問題に加え、シリアル通信によるキーボードからの文字直接入力や縦振り電鍵モードの追加に挑戦したい。

8. 参考文献

CQ Ham Radio 2021 年 2 月号,CQ 出版社 ぶらり Web 走り書き,https://burariweb.info/electronicwork/esp01-esp8266-how-to-use.html(最終閲覧 2023/11/30)

基礎からの IoT 入門, https://iot.keicode.com/esp8266/esp-01-program.php(最終閲覧 2023/12/02)



```
-- New project --
  This source code of graphical user interface
  has been generated automatically by RemoteXY editor
  To compile this code using RemoteXY library 3.1.11
  later version
or
  download by link http://remotexy.com/en/library/
  To connect using RemoteXY mobile app by link
http://remotexy.com/en/download/
    - for ANDROID 4.11.4 or later version;
    - for iOS 1.9.1 or later version;
  This source code is free software; you can
redistribute it and/or
  modify it under the terms of the GNU Lesser General
Public
  License as published by the Free Software
Foundation; either
  version 2.1 of the License, or (at your option) any
later version.
* /
RemoteXY include library
// RemoteXY select connection mode and include library
#define REMOTEXY MODE ESP8266WIFI LIB POINT
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <RemoteXY.h>
```

/*

```
// RemoteXY connection settings
#define REMOTEXY WIFI SSID "SmartPaddle"
#define REMOTEXY WIFI PASSWORD "12345678"
#define REMOTEXY SERVER PORT 6377
// RemoteXY configurate
#pragma pack(push, 1)
uint8 t RemoteXY CONF[] = // 42 bytes
255,6,0,0,0,35,0,16,62,1,1,1,35,46,22,40,8,31,100,97,
115, 104, 0, 1, 1, 6, 46, 22, 40, 8, 31, 100, 111, 116, 0, 8, 0, 17, 9, 28
 28,16 };
// this structure defines all the variables and events
of your control interface
struct {
   // input variables
 uint8_t button 1; // =1 if button pressed, else =0
 uint8 t button 2; // =1 if button pressed, else =0
  float compass 1; // from 0 to 359.999
    // other variable
 uint8_t connect_flag; // =1 if wire connected, else
=0
} RemoteXY;
#pragma pack(pop)
```

```
END RemoteXY include
#define DASH BUTTON 2
#define DOT BUTTON 3
void setup()
 RemoteXY Init ();
 pinMode (DASH BUTTON, OUTPUT);
 pinMode (DOT BUTTON, OUTPUT);
 // TODO you setup code
void loop()
 RemoteXY Handler ();
  digitalWrite(DASH BUTTON, (RemoteXY.button 1==0)?
LOW: HIGH);
  digitalWrite(DOT BUTTON, (RemoteXY.button 2==0)?
LOW: HIGH);
 // TODO you loop code
 // use the RemoteXY structure for data transfer
 // do not call delay(), use instead RemoteXY delay()
```